

# 仕 様 書

## 1. 件名

汎用ヒューマノイドロボット

## 2. 研究の概要

国立研究開発法人産業技術総合研究所インテリジェントシステム研究部門（以下、「産総研」という。）では、産総研政策予算プロジェクト「フィジカル領域の生成 AI 基盤モデルに関する研究開発」において、AI ロボット基盤モデルによる汎用的なロボット制御技術の研究開発に取り組んでいる。

## 3. 装置の概要

本装置は、2脚2腕からなる人型の身体をもつ汎用ヒューマノイドロボットである。

## 4. 装置の基本構成

(1)汎用ヒューマノイドロボット

## 5. 基本構成別仕様

### 5-1. 汎用ヒューマノイドロボット

- (1) ロボットが立っている姿勢において、高さ 900～1400mm、幅 450～500mm、厚さ 180～220mm であること。
- (2) ロボットを折りたたむことで、高さ、幅、厚さがすべて 700mm に収まること。
- (3) バッテリーを含む重量が 40kg 以下であること。
- (4) 関節の自由度が、片脚 6、片腕 7、腰 3（合計 29）あること。
- (5) 膝関節の最大トルクが 90Nm 以上あること。
- (6) 腕の最大負荷が 2kg 以上あること。
- (7) バッテリーを搭載し外部給電なしで稼働できること。
- (8) バッテリーの充電器を含むこと。
- (9) 予備のバッテリーを 1 セット含むこと。
- (10) 頭部に深度センサと 3D LIDAR センサを搭載していること。
- (11) ロボット実験のためにロボットを吊るす機能を有する手動リフタを含むこと。

## 6. 納品確認試験等

調達請求者の立会いのもと、仕様書を満たしていることを確認した上で、装置が正常に作動することを確認し、その結果を納品確認試験成績書として提出すること。

## 7. 納入物品

- (1) 汎用ヒューマノイドロボット 一式
- (2) 取扱説明書 1部 (電子媒体)
- (3) 納品確認試験成績書 1部 (電子媒体)

※電子媒体はメール添付等のUSBメモリ等の外部電磁記録媒体以外の方法で納入すること。

## 8. 納入の完了

本装置は「7. 納入物品」に記載された納入物品が過不足なく納入され、仕様書を満たしていることを確認して納入の完了とする。

## 9. 納入期限及び納入場所

納入期限：2026年1月30日

納入場所：東京都江東区青海2-3-26

国立研究開発法人産業技術総合研究所 インテリジェントシステム研究部門  
臨海副都心センター 本館 02208-1室

## 10. 付帯事項

- (1) 本仕様書の技術的内容及び知り得た情報に関しては、守秘義務を負うものとする。
- (2) 受注者は、装置の故障時に迅速な対応が可能なサポート体制を有していること。
- (3) 納入された装置における能力内の使用中に発生した納入の完了後1年以内の故障については、その修理、調整等責任をもって無償で行うこと。
- (4) 本仕様書の技術的内容する質問等については、調達請求者と協議すること。本仕様書に定めのない事項及び疑義が生じた場合は、調達担当者と協議のうえ決定する。